

## 控制柜参数

项目	参数	
控制柜型号	Hi5	
程控硬件	多处理器系统	
执行模式	示教 & 再现	
插补类型	点对点, 线型, 圆弧	
最多可控轴数	最多同时16轴	
最大可记录点数	17,000 点	
外部程序选择	255(二进制) / 8(十进制)	
位置检测器	串行绝对编码器	
备份方案	USB 记忆	
伺服控制	全数字伺服	
数字输入输出	输入:最大256点 / 输出:最大256点	
模拟输入输出	输入:8通道 / 输出:8通道	
输送带脉冲计数器	不同I/O集光器输入, 2通道	
通信功能	以太网	100BaseT (2端口)
	CAN	用户1 / 用户2
	串行	RS232C, RS422 (RS485)
	现场总线	DeviceNet, Profibus-DP, Modbus, CC-Link
额定电压(供方)	AC 380%, ±10%, 50Hz	
最大额定功率	8 kVA (瞬间最大 30 kVA)	
尺寸(宽 × 高 × 长)	600 mm x 500 mm x 1,100 mm (不含脚轮)	
重量(不含变压器)	150 kg (不含变压器)	
防护等级	IP54	
环境温度	0 ~ 45 °C	

## 示教器规格

项目	参数
处理器技术	32 bits RISC 处理器
运行系统	Windows CE
显示	7" Color TFT-LCD
操作模式	菜单操作 & 编码输入 / 触摸屏

- 简单容易的操作
  - 基于BASIC的简单方便的操作程序
- 容易维护
  - 使用在线显示功能的卓越维护能力
- 高级控制技术
  - 动态控制
  - 高级震动抑制控制
  - 加强扭力速度控制
- 安全
  - 兼容ANSI/RIA15.6\_1999和CE指令
- 兼容性和连接
  - 嵌入式软件 PLC
  - 现场总线: CC-Link, Profibus-DP, Devicenet, Modbus, etc.
  - 以太网, 串行通信

## 系统简图



### 中国

上海  
上海市申昆路1500号申虹国际大厦  
S801-805室  
电话: +86 21 3357 5888  
传真: +86 21 3357 5809

北京  
北京市朝阳区望京东路8号锐创国际中心A座  
301室  
电话: +86 10 5783 9300  
传真: +86 10 5783 9363

### 韩国

总部  
1, Jeonha-dong, Dong-gu, Ulsan  
电话: 82-52-202-7901~1  
传真: 82-52-202-7900

首尔事务所  
140-2, Gye-dong, Jongno-gu, Seoul  
电话: 82-2-746-4713 / 传真: 82-2-746-4720

安山事务所  
1431-2, Sa-dong, Sangnok-gu, Ansan-si, Gyeonggi-do  
电话: 82-31-409-4945 / 传真: 82-31-409-4946

天安事务所  
355-15, Daga-dong, Cheonan-si, Chungcheongnam-do  
电话: 82-41-576-4294 / 传真: 82-41-576-4296

大邱事务所  
223-5, Beomeo 2-dong, Suseong-gu, Daegu  
电话: 82-53-746-6232~3  
传真: 82-53-746-6231

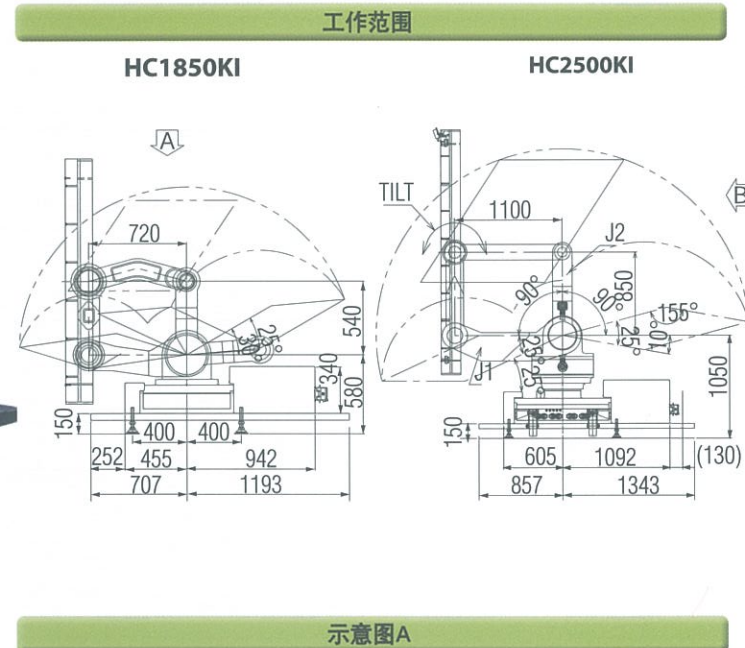
光州事务所  
415-2, Nongseong-dong, Seo-gu, Gwangju  
电话: 82-62-363-5272 / 传真: 82-62-363-5273

# 现代 LCD 机器人





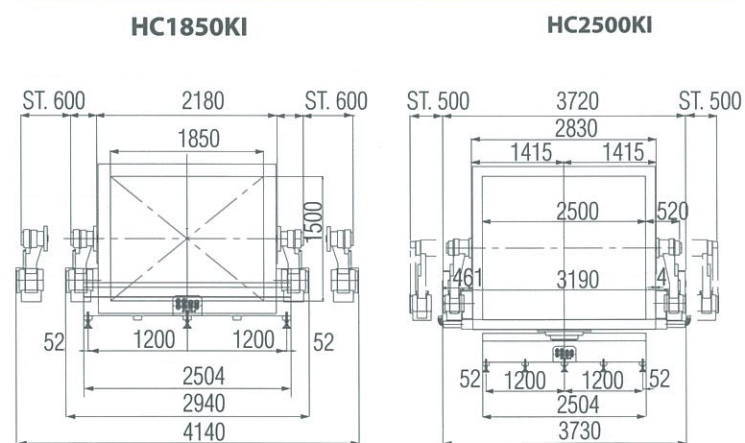
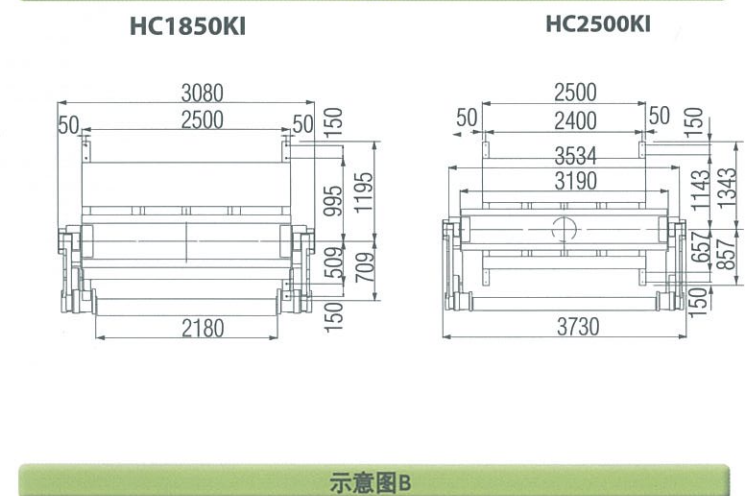
# 检测玻璃型机器人 HC1850KI, HC2500KI



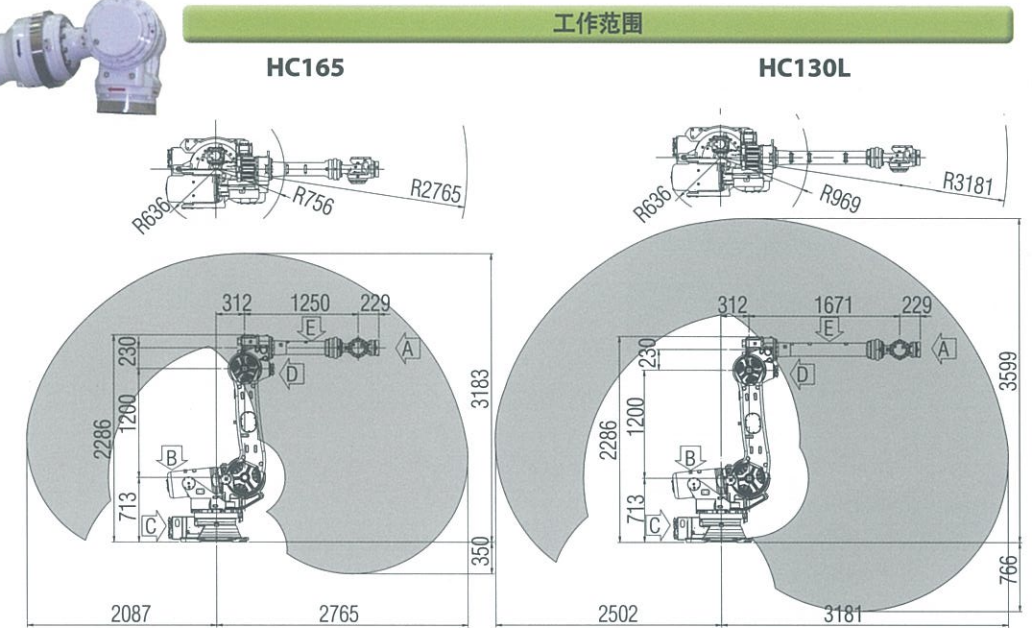
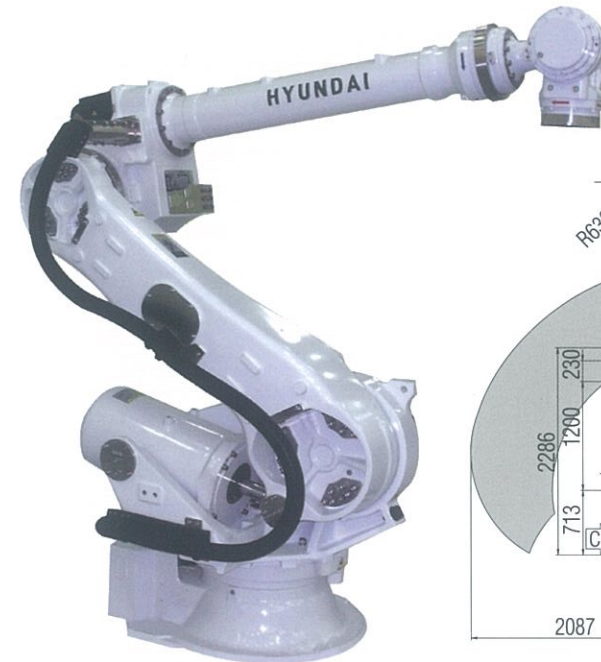
## ■ 机器人本体参数

项目	参数	
型号	HC1850KI	HC2500KI
世代	6G	8G
结构	筒式	
自由度	4轴	5轴
负载	200 kgf	300 kgf
驱动方式	AC 伺服电机	
活动范围	X 轴	±600 mm
	S 轴	-
	J2 轴	17°~175°
	T 轴	±140°
最大速度	X 轴	500 mm/s
	S 轴	-
	J1 轴	50°/s
	J2 轴	50°/s
T 轴	60°/s	
重复精度	±0.5 mm	
洁净度	10	10
近似重量(不含摇臂基座)	2,800 kgf	3,500 kgf
颜色	黑色	
环境条件	温度	0~40°C (273~318 K)
	机器人重量	20% ~ 80% RH
	工作范围	以下 0.5G

※ 可根据客户要求调整产品参数, 以上数据仅供参考。

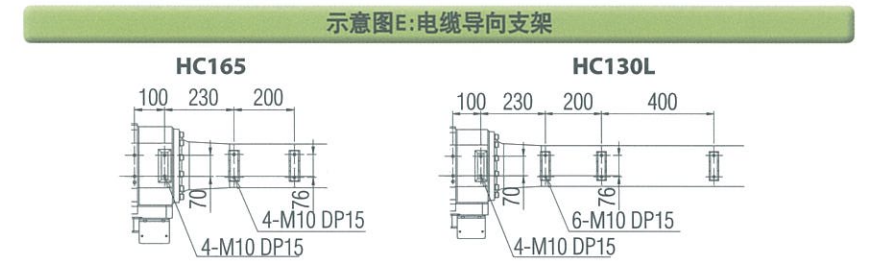
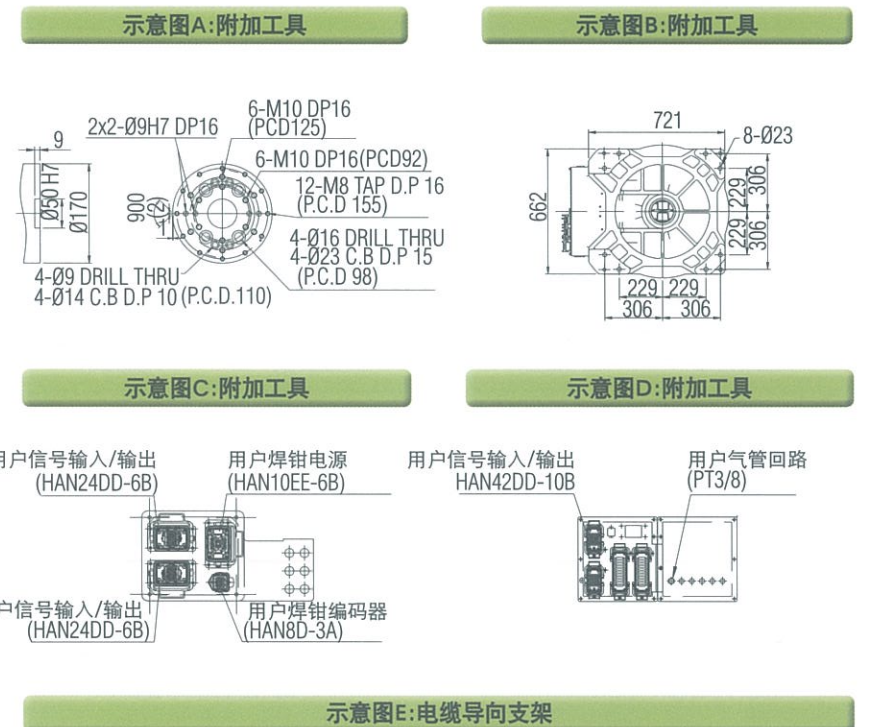


# 搬运机器人类型 HC165, HC130L



## ■ 机器人本体参数

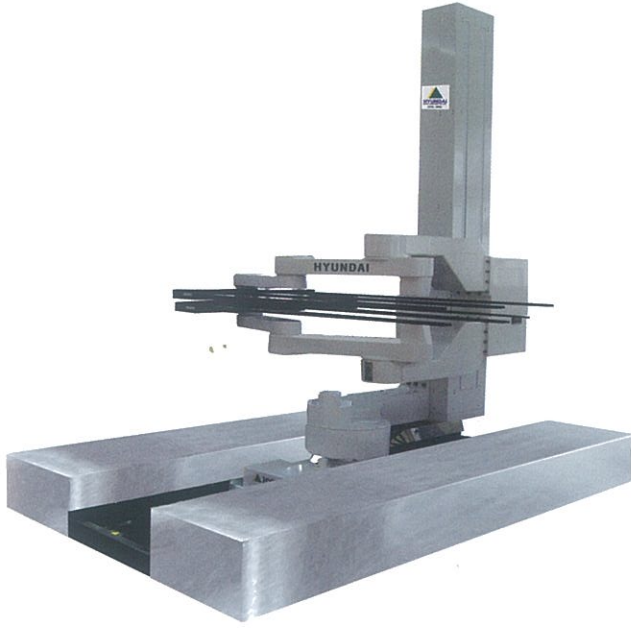
项目	参数	
型号	HC165	HC130L
世代	165 kg	130 kg
结构	多关节	
自由度	6轴	
活动范围	S 回旋	±180°
	H 前后	+10°~+160°
	V 上下	-80°~+185°
	R2 旋转2	±360°
	B 弯曲	±130°
	R1 旋转1	±360°
最大速度	S 回旋	110°/s
	H 前后	92°/s
	V 上下	105°/s
	R2 旋转2	155°/s
	B 弯曲	150°/s
	R1 旋转1	240°/s
腕关节力矩	R2 旋转2	105 kgf·m
	B 弯曲	105 kgf·m
	R1 旋转1	50 kgf·m
重复精度	±0.2 mm	
洁净度	10	
近似重量(不含摇臂基座)	1,300 kg	1,320 kg
颜色	白色	
温度	0~40 °C (273~318 K)	





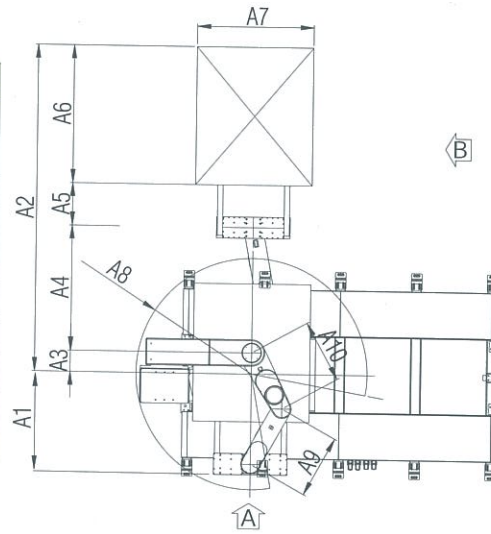
# 立柱型搬运机器人 HC1300BD, HC1500BD, HC1850BD

# 立柱型搬运机器人 HC2500BD

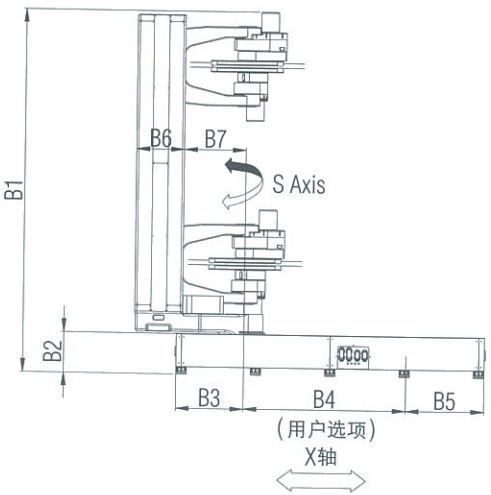


工作范围

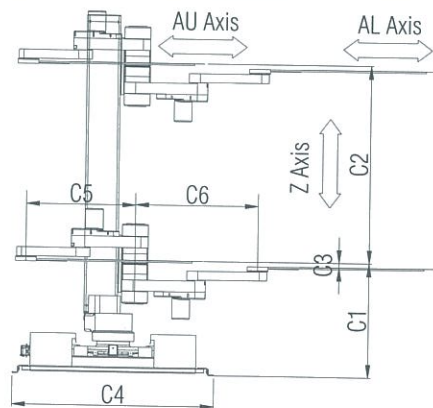
型号	HC1300BD	HC1500BD	HC1850BD
A1	900	1100	1328
A2	3080	3450	3750
A3	200	200	100
A4	1180	1200	1250
A5	400	560	550
A6	1300	1500	1850
A7	1100	1320	1500
A8	R1090	R1240	R1980
A9	600	615	750
A10	600	615	750



示意图A



示意图B



型号	HC1300BD	HC1500BD	HC1850BD
B1	3492	3065	3576
B2	390	415	556
B3	651	660	627
B4	ST.500	ST.500	ST.500
B5	651	660	627
B6	400	400	497
B7	594	785	800

型号	HC1300BD	HC1500BD	HC1850BD
C1	1100	1020	1330
C2	ST.1900	ST.1700	ST.1780
C3	45	63	78
C4	1940	2060	2130
C5	ST.-1180	ST.-1200	ST.-1210
C6	ST.+1180	ST.+1200	ST.+1210

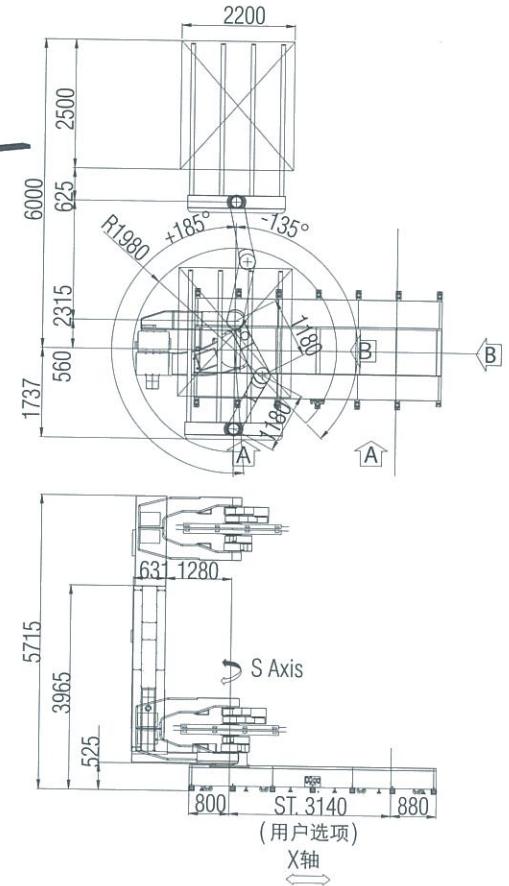
## ■ 机器人本体参数

项目	参数			
型号	HC1300BD	HC1500BD	HC1850BD	
世代	5G	5.5G	6G	
结构	梁式			
自由度	5轴			
负载	15 kgf/arm	30 kgf/arm	45 kgf/arm	
驱动方式	AC 伺服电机			
活动范围	X 轴	超过 500mm (客户规格)		
	S 轴	-135° ~ +185°		
	Z 轴	1,900 mm	1,700 mm	1,780 mm
	AU 轴	±1,180 mm	±1,200 mm	±1,210 mm
	AL 轴	±1,180 mm	±1,200 mm	±1,210 mm
最大速度	X 轴	2,300 mm/s	2,000 mm/s	2,000 mm/s
	S 轴	155 %/s	180 %/s	125 %/s
	Z 轴	800 mm/s	900 mm/s	900 mm/s
	AU 轴	3,240 mm/s	4,000 mm/s	3,400 mm/s
AL 轴	3,240 mm/s	4,000 mm/s	3,400 mm/s	
重复精度	±0.2 mm			
洁净度	10			
近似重量(不含摇臂基座)	480 kgf	780 kgf	1,100 kgf	
颜色	白色			
环境条件	温度	0 ~ 40 °C (273 ~ 318 K)		
	机器人重量	20% ~ 80% RH		
	工作范围	以下 0.5G		

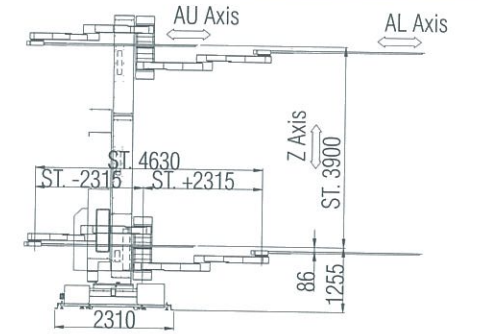
※ 可根据客户要求调整产品参数，以上数据仅供参考。



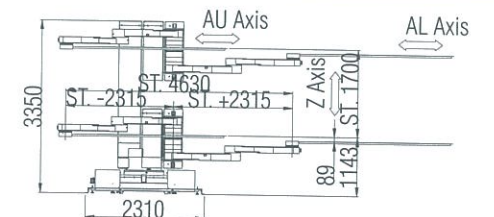
工作范围



示意图A 2 移动范围



示意图A 1 移动范围



## ■ 机器人本体参数

项目	参数		
型号	HC2500BD		
世代	8G		
结构	梁式 (1行程)	梁式 (2行程)	
自由度	5轴	6轴	
负载	75 kgf/arm(包括手臂)		
驱动方式	AC 伺服电机		
活动范围	X 轴	超过500mm (客户规格)	
	S 轴	-135° ~ +185°	
	Z 轴	1,700 mm	3,900 mm
	AU 轴	-2,315 mm ~ 2,315 mm	
	AL 轴	-2,315 mm ~ 2,315 mm	
	最大速度	X 轴	2,000 mm/s
S 轴		95 %/s	
Z 轴		800 mm/s	1,100 mm/s
AU 轴		4,341 mm/s	
AL 轴		4,341 mm/s	
重复精度		±0.2 mm	
洁净度	10		
近似重量(不含摇臂基座)	3,100 kgf	3,850 kgf	
颜色	白色		
环境条件	温度	0 ~ 40 °C (273 ~ 318 K)	
	机器人重量	20% ~ 80% RH	
	工作范围	以下 0.5G	

※ 可根据客户要求调整产品参数，以上数据仅供参考。